Tableau de données IO-Link

INFORMATIONS GÉNÉRALES

Mode de communication IO-Link	COM 2
Temps de cycle min.	2.3 ms
Mode SIO	Pris en charge
Longueur des données de processus	8 Bit
ID fournisseur	297 / 0x0129
Device ID	102 / 0x000066
Stockage des données	Pris en charge
Spécification IO-Link	1.1

DONNÉES DE PROCESSUS

PROFIL DU CAPTEUR

Byte 0							
7	6	5	4	3	2	1	0
X	X	X	X	X	X	X	Commutation Q1

DONNÉES D'IDENTIFICATION

Indice (déc/hex)	Accès(1)	Type de données	Longueur	Sous-indice	Valeur par défaut	Plage de valeurs	Nom de l'objet	Description
16 / 0x10	R	StringT	64 Bytes	0	Schneider Electric	-	Vendor Name	Nom du fabricant
17 / 0x11				0	https://www.tesen-sors.com/	-	Vendor Text	Site Web du fabricant
18 / 0x12				0	XUB5APYNM12 XUB5BPYNM12 XUB6APYNM12 XUB6APYWM12 XUB6BPYNM12 XUB6BPYWM12 XUN5APYNM12 XUN6APYNM12		Product Name	Le paramètre Nom du produit contient le nom complet du produit (référence commerciale).
19 / 0x13				0			Product ID	Le paramètre ID produit contient l'identification du produit ou du type de produit spécifique au fournisseur de l'appareil.
20 / 0x14				0	Détecteur de proximité	-	Product Text	Le paramètre Texte du produit contient des informations complémentaires sur l'appareil.
22 / 0x16				0	-	-	Hardware Revision	Identifiant unique, spécifique au fournisseur, de la révision matérielle de l'appareil individuel (par exemple : HW-V1.0).
23 / 0x17				0	-	-	Firmware Revision	Identifiant unique, spécifique au fournisseur, de la révision du firmware de l'appareil individuel (par exemple : FW-V1.0).
24 / 0x18	R/W	StringT	32 Bytes	0	***	-	Application Specific Tag	Le paramètre Étiquette spécifique à l'application est réservé à l'application utilisateur. Il peut être utilisé comme « étiquette de fonction » (rôle de l'appareil) ou « étiquette de localisation » (emplacement de l'appareil).

COMMANDE SYSTÈME

Indice (déc/hex)	Accès(1)	Type de données	Longueur	Sous-indice	Valeur par défaut	Plage de valeurs	Nom de l'objet	Description
2 / 0x02	W	UIntegerT	1 Byte	0	-	65, 130	System command	65 : Lancement du processus d'apprentissage (voir retour à l'indice 59) 130 : Restauration des réglages usine

PARAMÈTRES DE DÉTECTION (1/2)

Indice (déc/hex)	Accès(1)	Type de données	Longueur	Sous-indice	Valeur par défaut	Plage de valeurs	Nom de l'objet	Description
					État d'apprentissage			
59 / 0x3B	R	RecordT	1 Byte	0	-	-	État de l'apprentissage	Le paramètre « État d'apprentissage » fournit un retour d'informations sur l'état et les résultats du processus d'apprentissage (SP1 Apprentissage à valeur unique / indice 2). Ces informations d'état sont réparties entre « État d'apprentissage » et « Indicateurs d'apprentissage ».
		BooleanT	1 Bit	1	0	false = Point d'apprentissage x non enseigné ou non réussi true = Point d'apprentissage x enseigné avec succès	SP2 TP2	Indicateur d'apprentissage pour SP2 TP2 (uniquement pour XU●8 BGS)
		BooleanT	1 Bit	2	0	false = Point d'apprentissage x non enseigné ou non réussi true = Point d'apprentissage x enseigné avec succès	SP2 TP1	Indicateur d'apprentissage pour SP2 TP1 (uniquement pour XU●8 BGS)
		BooleanT	1 Bit	3	0	false = Point d'apprentissage x non enseigné ou non réussi true = Point d'apprentissage x enseigné avec succès	SP1 TP2	Indicateur d'apprentissage pour SP1 TP2 (uniquement pour XU●8 BGS)
		BooleanT	1 Bit	4	0	false = Point d'apprentissage x non enseigné ou non réussi true = Point d'apprentissage x enseigné avec succès	SP1 TP1	Indicateur d'apprentissage pour SP1 TP1
		UIntegerT	4 Bits	5	0	0 = INACTIF 1 = SUCCÈS SP1 2 = SUCCÈS SP2 3 = SUCCÈS SP12 4 = EN ATTENTE COMMANDE 5 = OCCUPÉ 6 = RÉSERVÉ 7 = ERREUR	État de l'apprentissage	Résultat de l'état d'apprentissage : 0 = INACTIF, apprentissage pas encore terminé 1 = SUCCÈS SP1, le processus d'apprentissage pour le point de détection 1 est réussi 2 = SUCCÈS SP2, le processus d'apprentissage pour le point de détection 2 est réussi (uniquement pour XU●8 BGS) 3 = SUCCÈS SP12, le processus d'apprentissage pour le point de détection 1 + 2 est réussi (niquement pour XU●8 BGS) 4 = EN ATTENTE COMMANDE (uniquement pour XU●8 BGS) 5 = OCCUPÉ (uniquement pour XU●8 BGS) 6 = RÉSERVÉ (uniquement pour XU●8 BGS) 7 = ERREUR, si aucun objet ne se trouve devant le capteur / objet hors de portée / objet trop proche
					Point de détection			
81 / 0x51	R/W	UIntegerT	1 Byte	0	0	0 = Externe 255 = IO-Link	Réglage points de consigne BDC1 : IO-Link/Sélection externe	Définit la manière de configurer les points de consigne BDC1 (par IO-Link ou en externe)
60 / 0x3C	R/W	RecordT	2 Bytes	0	-	-	Points de consigne de BDC1	Les 3 paramètres suivants définissent le point de détection pour BDC1
		UIntegerT	1 Byte	1	0	0...100	Point de consigne 1	Point de consigne 1 BDC1 (réglé en premier sur "IO-Link" à l'indice 81)
		UIntegerT	1 Byte	2	0	-	Setpoint 2	Point de consigne 2 BDC1 (uniquement pour XU●8 BGS)

(1) R = Lecture / W = Écriture

© 2024 TMSS France. All Rights Reserved.

PARAMÈTRES DE DÉTECTION (2/2)

Indice (déc/hex)	Accès(1)	Type de données	Longueur	Sous-indice	Valeur par défaut	Plage de valeurs	Nom de l'objet	Description
	Signal de détection							
100 / 0x64	R	Float32T	4 Bytes	0	-	0.1 ... 100	Read energy quantity	Lire la quantité d'énergie reçue pour garantir une détection fiable.
101 / 0x65	R	StringT	1 Byte	0	-	0 = Insuffisante 1 = Limite 2 = Acceptable 3 = Excellente	Energy quantity result	Fournit un retour d'information sur la quantité d'énergie reçue par niveaux : 0 = Insuffisant (quantité d'énergie comprise entre 0,0 et 1,5) 1 = Limite (quantité d'énergie comprise entre 1,5 et 2,5) 2 = Acceptable (quantité d'énergie comprise entre 2,5 et 5,0) 3 = Excellent (quantité d'énergie comprise entre 5,0 et 100)
	Réglage du potentiomètre							
80 / 0x50	R/W	UIntegerT	1 Byte	0	255	0 = Verrouiller 255 = Déverrouiller	Verrouillage des paramètres du produit	Verrouiller tous les paramètres du produit (valeur du potentiomètre et valeur des fils d'entrée)
83 0x53	R/W	UIntegerT	1 Byte	0	-	0 ... 100	Lire la position cible	Renvoie la valeur minimale du potentiomètre en % (0 % signifie postillon minimum et 100 % signifie position maximale) pour détecter la cible. La valeur dépend de la couleur et du matériau de l'objet. Si elle est inférieure à 1%, l'apprentissage passera à l'état d'erreur 7. Après un apprentissage réussi, la valeur lue à partir de cet indice doit correspondre à « Point de consigne 1 BDC1 », indice 60 sous-indice 1.

PARAMÈTRES DE DONNÉES

Indice (déc/hex)	Accès(1)	Type de données	Longueur	Sous-indice	Valeur par défaut	Plage de valeurs	Nom de l'objet	Description
	Lire les données de fonctionnement							
103 / 0x67	R	UIntegerT	4 Bytes	0	-	0 ... 2^{32}-1	Heures de marche	Nombre d'heures de marche. Les données sont en lecture seule ; aucune réinitialisation n'est possible
102 / 0x66	R	UIntegerT	4 Bytes	0	-	0 ... 2^{32}-1	Compteur de changements d'état	Nombre de changements d'état de la sortie (Activé/Désactivé). Le dépassement de la cible double la valeur de l'objet.
107 / 0x6B	W	UIntegerT	1 Byte	0	-	255 = Réinitialiser	Réinitialiser compteur de changements d'état	Remet à zéro le compteur de changements d'état.

PARAMÈTRES DE FONCTION

Indice (déc/hex)	Accès(1)	Type de données	Longueur	Sous-indice	Valeur par défaut	Plage de valeurs	Nom de l'objet	Description
	Configuration de la temporisation							
90 / 0x5A	R/W	UIntegerT	1 Byte	0	0	0 = Aucune temporisation 1 = Mode temporisation marche/repos 2 = Temporisation front montant à un seul coup 3 = Temporisation front descendant à un seul coup	Timer Selection	Définit la fonction de temporisation à appliquer à la sortie.
91 / 0x5B	R/W	UIntegerT	2 Bytes	0	0	5 ms ; 10 ms ; 25 ms ; 50 ms ; 100 ms ; 250 ms ; 500 ms ; 1 s ; 2,5 s ; 5 s ; 10 s ; 25 s	T1	Définit la valeur de T1 pour la fonction de temporisation.
92 / 0x5C	R/W	UIntegerT	2 Bytes	0	0		T2	Définit la valeur de T2 pour la fonction de temporisation.
	Autre fonction							
14 / 0x0E	R	Array of bytes StringT	Variable	0	0x01, 0x01, 0x00	-	PDInput-Descriptor	Obligatoire pour le profil commun, non implémenté dans le capteur à réflexion diffuse.

PARAMÈTRES DE SORTIE

Indice (déc/hex)	Accès(1)	Type de données	Longueur	Sous-indice	Valeur par défaut	Plage de valeurs	Nom de l'objet	Description
	Comportement en sortie							
71 / 0x47	R/W	UIntegerT	1 Byte	0	0	0 = Externe 255 = IO-Link	Réglage de la logique point de commutation BDC1 : IO-Link/Sélection externe	Définir le mode de configuration de la fonction NO/NC (par IO-Link ou via le fil IN).
61 / 0x3D	R/W	RecordT	4 Bytes	0	-	-	Paramètres de commutation de BDC1	Les 3 paramètres suivants définissent le comportement de commutation d'un BDC1 (sortie 1)
		UIntegerT	1 Byte	1	0	0 = Non inversé ("F") 1 = Inversé ("O")	Logique point de commutation	Le paramètre « Logique du point de commutation » définit si les informations de commutation sont transmises de manière inversée ou non. Sélectionner la fonction de sortie : NO (normalement ouvert) ou NC (normalement fermé). Sélectionner d'abord l'indice 71=IO-link.
		UIntegerT	1 Byte	2	1	0 = Désactivé 1 = Mode monopoint 2 = Mode fenêtre 3 = Mode deux points	Mode point de commutation	Sélectionner le mode de détection : 1 = Le mode point unique est sélectionné lorsqu'un point de détection est requis 2 = Le mode fenêtre est sélectionné lorsqu'une détection est requise entre deux points de détection appelés point proche et point éloigné (uniquement pour XU●8 BGS). 3 = Mode deux points (uniquement pour XU●8 BGS)
		UIntegerT	2 Bytes	3	0	0	Hystérésis point de commutation	Le paramètre « Hystérésis du point de commutation » définit si une hystérésis est associée aux points de consigne SP1 et SP2. La disposition de l'hystérésis par rapport à SP1 et SP2 (symétrique, alignée à droite ou alignée à gauche, etc.) est spécifique au fabricant/fournisseur. Il ne peut pas être défini dans FunctionClass. L'interprétation des valeurs d'hystérésis (relative ou absolue) est également spécifique au fabricant/fournisseur (uniquement pour XU●8 BGS).
	Configuration de sortie							
70 / 0x46	R/W	UIntegerT	1 Byte	0	128	0 = NPN 128 = DÉTECTION AUTOMATIQUE 255 = PNP	Type de fonction de sortie	Définir le type de fonction de sortie pour le capteur (NPN / DÉTECTION AUTOMATIQUE / PNP).
40 / 0x28	R	UIntegerT	1 Byte	0	-	0 = OFF 1 = ON	PD Input	Dernières données d'entrée de processus valides de l'appareil.
58 / 0x3A	R/W	UIntegerT	1 Byte	0	0	0	Canal d'apprentissage	Le paramètre « Canal d'apprentissage » permet de cibler un BDC en particulier ou un ensemble de BDC auxquels appliquer les commandes d'apprentissage. 128 BDC maximum peuvent être ciblés. (Uniquement pour XU●8 BGS)

(1) R = Lecture / W = Écriture